



# 合肥首条迎宾大道盛装亮相

瑶海区胜利路景观亮化工程完工 记者带您体验换装后的精彩

多栋高层建筑媒体立面联动照明打造现代城市之光，“1949.1.21”的巧妙设计是铭记历史的“胜利之路”，“桂冠”景观灯照亮的是承载文明城市的“迎宾之花”……位于瑶海区的胜利路，连接合肥火车站到主城区，是名副其实的合肥迎宾大道，是城市形象的第一展示空间。目前，瑶海区胜利路景观亮化工程已完工。

现在，记者带您走一走这条迎宾大道，探探这条迎宾大道换装后的精彩模样。

■ 束靖 汪晓帝 记者 祝亮/文 周诚/图



## 1949.1.21 “胜利之路”铭记辉煌历史

要问合肥是哪一天解放的，即便是老合肥人，对此可能也不熟悉。在胜利广场上的“红立方”上方，出现一组大红色的立体数字：1949.1.21，1949年1月21日，正是合肥解放日。

在数字的后方，夜晚还将打出一组四柱红色的射灯灯光，直射进空中，与周边的高楼相呼应，给人以强烈的空间延伸感，将城市的历史印记融入其中。

## 多栋媒体立面联动“迎宾之花”四季常开

从合肥火车站站前广场出来，这条南北走向的道路便成了外地人踏上合肥的第一条路，可以说，大多数的外地客人是从胜利路开始认识合肥的。光大国际、蓝鲸大厦和工商银行办公楼，此外还有中环国际和古井假日酒店大楼的配合，在这条路上将会出现牡丹盛开、百花齐放的美景。

同时，瑶海区对沿线建筑空间进行了梳理，依托道路景观灯、建筑楼宇、广场绿化三个空间维度，打造立体式的景观效果。针对公共建筑和商业建筑进行重点打造，对住宅建筑进行适当的空间轮廓表现，形成重点突出、连续自然的空间照明景观。

## 独一无二“桂冠”照亮“胜利之路”

来到胜利路，一种造型独特的路灯引起了我们的兴趣。它有一个好听的名字，叫“桂冠”，就如同一团火焰，照亮回家的路。

这可是全国独一无二的设计。该灯具可采用LED节能光源或高压钠灯光源，色温选择3000K的光色不仅和合肥城市道路照明的2200K色温保持同一色系，同时对整体的道路照明进行了亮度的细微提升，保持了整体的道路照明统一性，同时又能凸显胜利路

作为迎宾大道的特殊性，体量较大、景观性强，满足了胜利路道路景观形象的统一性。考虑到节能环保和周边群众的生活，胜利路的景观灯是根据平日、节假日及重大节假日不同的时段控制模式实现的。

作为迎宾大道，胜利路承载着合肥记忆，作为城市的门户，胜利路的夜景照明不仅解决亮化问题，还能充分体现合肥市城市建设的高品质、高品位、高品格，打造真正的“胜利之路、迎宾之花”。

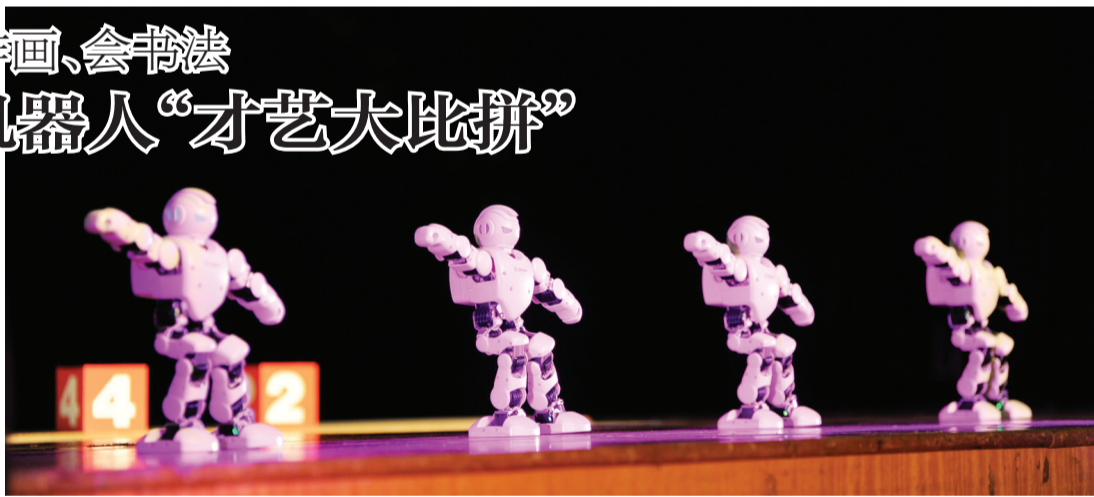
# 机器人能剪纸、擅作画、会书法 中科大上演机器人“才艺大比拼”

剪纸机器人除了剪纸还能唱歌、跳舞，和人一起表演相声；绘画机器人几十秒可画出一幅像模像样的卡通画，对着楷书能写小篆……昨日，中科大2017Robo Game机器人大赛决赛在东区大礼堂举行，上演了一场机器人“才艺大比拼”。

■ 记者 于彩丽/文 高斌/图



小朋友们被机器人吸引



机器人们带来开场舞

## 剪纸机器人：剪纸、唱歌、聊天样样行

在工艺机器人决赛现场，率先出场的是由硬壳队带来的智能剪纸机器人Core-E。记者在现场看到，智能剪纸机器人Core-E有着可爱美观的外表，而且心灵手巧，多才多艺。“它会尬舞，会唱歌，会模仿明星说话，会和人一起表演相声，会和人畅聊解闷，更重要的是它的核心本领——剪纸。”

在参赛代表介绍的同时，Core-E已经快速地剪出了公鸡的剪纸图样，其用时之短、剪纸艺术之精美，赢得在场观众阵阵掌声。该队参赛代表称，Core-E更重视展示剪纸这一传统艺术的过程，以及通过人机对话对公众普及剪纸艺术的魅力，达到推广发扬剪纸艺术的目的。

画的复杂程度会有不同。”

当机械与黄沙碰撞，又会擦出什么样的火花呢？作风优良队伍带来的沙画机器人，可任凭调用流畅书写中西双语，可画出任意轨迹的几何图形，可将灵动美丽的图画铺沙于画板之上。

SV战队的机器人可以完成绘画和书法两个任务，可以根据输入图片、简单实物和人脸拍照等作画，同时还会书法，对任意一段文字或一句话（正楷字体）拍照，它就能自动写出对应文字（句子）的小篆实心字体，对文字拍照还可识别出该文字并语音读出来。

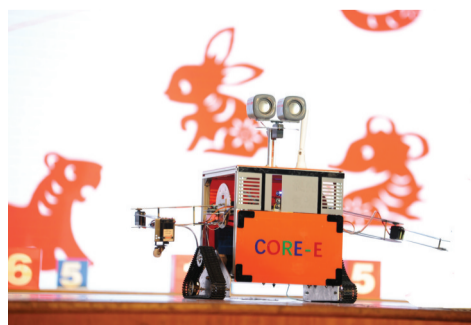
## 绘画机器人：沙画、绘画、书法均不在话下

多支参赛队伍都带来了绘画机器人，红鲤鱼与绿鲤鱼与驴队带来的绘画机器人几十秒就可完成一幅简单的卡通画。据了解，它是利用算法将目标图片转化为阴影区块或者轮廓图，利用两端的步进电机绘出目标图片。“目前有绘制阴影区块和绘制轮廓线两种可供选择的绘画模式。前者的单次绘画在20分钟左右，后者的单次绘画在8分钟左右。具体时间根据绘

## 竞速机器人：预计时间并自动选择走捷径

由大黄蜂队带来的竞速机器人大黄蜂，来自电影《变形金刚》的主角，可变形为雪佛兰科迈罗跑车。投身物流领域，参与更为刺激的竞速比赛，它也不甘示弱。

据悉，机器人共配有10个红外传感器，可实现前后双向巡线以及在分叉点一次精确定位停车功能。同时配备一个四自由度机械臂用于执行取放物块操作。对于排序算法，机器人在获取初始物块排序后会自动计算四种可行方案的最简走法及预计时间，选取时间最短方案执行。



会剪纸的机器人Core-E